

Asst. Prof. Umut TILKI

Personal Information

Email: umuttilki@sdu.edu.tr

Education Information

Doctorate, Middle East Technical University, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Ve Elektronik Müh., Turkey Continues
Under Graduate, Suleyman Demirel University, Mühendislik-Mimarlık Fakültesi, Elektronik Ve Haberleşme Müh., Turkey
Continues

Foreign Languages

English, C1 Advanced

Research Areas

Electrical and Electronics Engineering, Engineering and Technology

Academic Titles / Tasks

Assistant Professor, Suleyman Demirel University, Mühendislik Fakültesi, Elektronik Ve Haberleşme Mühendisliği, 2016 -
Continues

Research Assistant PhD, Suleyman Demirel University, Mühendislik Fakültesi, Elektronik Ve Haberleşme Mühendisliği,
2013 - 2016

Research Assistant, Middle East Technical University, Fen Bilimleri Enstitüsü, Elektrik Ve Elektronik Mühendisliği , 2002 -
2013

Articles Published in Journals That Entered SCI, SSCI and AHCI Indexes

- I. **Fluid swarm formation control for hand gesture imitation by ellipse fitting**
Tilki U., Erkmen A. M.
ELECTRONICS LETTERS, vol.51, pp.473-474, 2015 (Journal Indexed in SCI)
- II. **Imitation of basic hand preshapes by fluid based method: fluidics formation control**
TILKI U., Erkmen A., Erkmen İ.
TURKISH JOURNAL OF ELECTRICAL ENGINEERING AND COMPUTER SCIENCES, vol.19, pp.221-234, 2011 (Journal
Indexed in SCI Expanded)

Articles Published in Other Journals

- I. **Neural Network Based Sliding Mode Controller with Genetic Algorithm for Two Link Robot Manipulator**
Ölgün M., TILKI U.

European Journal of Science & Technology, pp.120-129, 2020 (Refereed Journals of Other Institutions)

II. Dış Kavite Diyot Lazeri için PID Tasarım Simulasyonu

AKMAN H., TİLKİ U., Bayraklı İ.

SDÜ Teknik Bilimler Dergisi, vol.8, pp.1-6, 2018 (National Refreed University Journal)

III. Human Hand Gesture Imitation by the Formation Control of a Fluid Swarm Modeled By Smoothed Particle Hydrodynamics (SPH)

TİLKİ U., Erkmen A., Erkmen İ.

International Journal of Engineering and Innovative Technology, vol.2, pp.319-327, 2012 (Refereed Journals of Other Institutions)

Refereed Congress / Symposium Publications in Proceedings

I. Neural Network Based Sliding Mode Controller with Genetic Algorithm for Two Link Robot Manipulator

Ölgün M., TİLKİ U.

International Conference on Access to Recent Advances in Engineering and Digitalization, Kayseri, Turkey, 5 - 07 March 2020, pp.52-53

II. Higher Order Sliding Mode Control of Four Rotor Unmanned Aerial Vehicle

TİLKİ U., Erüst A. C.

International Congress of Science, Mathematics and Engineering, İzmir, Turkey, 8 - 10 November 2019, pp.189-202

III. Dört Kanatlı İnsansız Hava Araçlarının Yörünge Kontrolünde Doğrusal ve Doğrusal Olmayan Denetleyici Yapılarının Karşılaştırılması

TİLKİ U., Erüst A. C.

21. Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, TOK2019, Muğla, Turkey, 11 - 14 September 2019, pp.422-427

IV. Robot Manipülator Kontrolünde Doğrusal ve Doğrusal Olmayan Denetleyici Yapılarının Karşılaştırılması

TİLKİ U., Ölgün M.

21. Otomatik Kontrol Ulusal Toplantısı, TOK2019, Muğla, Turkey, 11 - 14 September 2019, pp.236-241

V. Ultrasonik Sensör Kullanarak İki Boyutlu Haritalama Yapabilen Gezgin Robot Tasarımı

TİLKİ U., Çürümez D.

ELECO 2018, Elektrik-Elektronik ve Biyomedikal Mühendisliği Konferansı, Bursa, Turkey, 30 November - 01 December 2018, pp.57-60

VI. İnsan Vücut Duruşlarının Akışkan Tabanlı Bir Denetleyici Kullanılarak Taklit Edilmesi

TİLKİ U., Erkmen A., Erkmen İ.

21. Sinyal İşleme ve İletişim Uygulamaları Kurultayı, Girne, Cyprus (Kktc), 24 - 26 April 2013, pp.1-4

VII. Temel Bilesenler Analizi ile Sınıflandırılan El Mimiklerinin Akışkan Parçacıkları ile Taklit Edilmesi

TİLKİ U., Erkmen A., Erkmen İ.

21. Sinyal İşleme ve İletişim Uygulamaları Kurultayı, Girne, Cyprus (Kktc), 24 - 26 April 2013, pp.1-4

VIII. Imitation of Human Body Poses by the Formation Control of a Fluidic Swarm

TİLKİ U., Erkmen A., Erkmen İ.

ASME 2012 11th Biennial Conference On Engineering Systems & Design And Analysis, Nantes, France, 2 - 04 July 2012, pp.361-370

IX. Imitation of Hand Postures with Particle Based Fluidics Method

TİLKİ U., Erkmen A., Erkmen İ.

International Conference on Intelligent Automation and Robotics (ICIAR), San Francisco, United States Of America, 20 - 22 October 2010, pp.1-6

X. Imitation of Basic Hand Preshapes by Fluid Based Method: Fluidic Formation Control

TİLKİ U., Erkmen A., Erkmen İ.

International Conference on Electrical and Electronics Engineering - ELECO 2009, Bursa, Turkey, 5 - 08 November 2009, pp.361-365

Supported Projects

TİLKİ U., TUBİTAK Project, CİSİMLERİ AYIRT EDEREK GERİ DÖNÜŞÜME GÖTÜREN ROBOT TASARIMI, 2016 - 2017

KILIÇ E., TİLKİ U., TUBİTAK Project, Biyomimetik Bir Alt Uzuv Dış İskelet Robotun Tasarımı Ve Denetimi, 2014 - 2017

TİLKİ U., EKMEKÇİ E., TUBİTAK Project, Atmosfer Ve Nefes Havası Analizleri İçin Elektromanyetik İndüklenmiş Geçirgenlik Yöntemine Dayalı, Ultra Yüksek Çözünürlükte Ve Ultra Yüksek Duyarlılıkta Gaz Sensörlerinin Tasarımı Ve Geliştirilmesi, 2014 - 2017

TİLKİ U., TUBİTAK Project, EMG Sensörü Kullanarak Parmak Hareketlerinin ve El Mimiklerinin Sınıflandırılması, 2015 - 2016